



TEGRA®

Görüntüden Değere

YAPAY ZEKA DESTEKLİ

İLERİ ROBOTİK

ÇÖZÜMLERİ

NAVIGATION

Teknoloji Paketi

Dinamik ortamlarda güvenilir ve kesintisiz otonom hareket.



VSLAM Haritalama

Çalışma ortamının üç boyutlu haritasını gerçek zamanlı olarak oluşturarak hassas konumlandırma sağlar.



GPS'siz Navigasyon

GPS, manyetik bant veya fiziksel referanslara ihtiyaç duymadan güvenilir otonom navigasyon sunar.



Otonom Hareket

AMR ve AGV sistemlerinin dinamik ortamlarda güvenli ve kesintisiz şekilde hareket etmesini sağlar.



Güvenli Rota Planlama

İnsan ve obje trafiğini algılayarak en uygun ve güvenli hareket rotasını oluşturur.



TEGRA

Görüntüden Değere

Sistem Nasıl Çalışır?

TEGRA® Navigation, VSLAM ve gelişmiş görsel navigasyon teknolojileriyle çalışma ortamını gerçek zamanlı olarak algılar, üç boyutlu haritasını oluşturur ve otonom mobil robotların güvenli şekilde hareket etmesini sağlar. Dinamik ortamlarda çevresel değişiklikleri sürekli analiz ederek kesintisiz navigasyon sunar.

1 Ortam Algılama



Robot üzerindeki kameralar ve görsel sensörler çalışma ortamını sürekli olarak algılayarak çevresel verileri toplar.

2 VSLAM ile Haritalama



Toplanan görüntüler kullanılarak ortamın üç boyutlu haritası oluşturulur ve robotun anlık konumu yüksek doğrulukla belirlenir.

3 Otonom Navigasyon



Robot, oluşturulan harita üzerinden çevresini analiz ederek en uygun rotayı belirler ve otonom olarak hareket eder.

4 Güvenli Hareket ve Karar Desteği



İnsan ve obje trafiğini gerçek zamanlı olarak analiz ederek rotasını dinamik şekilde günceller ve güvenli operasyonu sürdürür.

Desteklenen Uygulama Senaryoları

Otonom Mobil Robotlar (AMR)

Dinamik ortamlarda güvenli ve hassas otonom navigasyon sağlar.

Otomatik Güdümlü Araçlar (AGV)

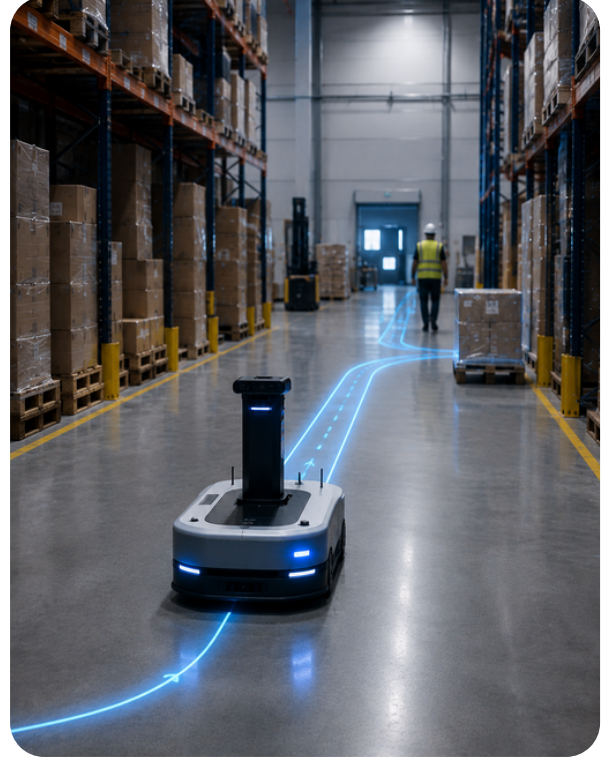
Depo ve üretim alanlarında güvenilir rota planlaması ile kesintisiz operasyonu destekler.

Fabrika İçi Lojistik

Üretim tesislerinde malzeme taşıma süreçlerini optimize ederek operasyonel verimliliği artırır.

Akıllı Depo Otomasyonu

Depo içindeki robotların çevreyi algılayarak güvenli şekilde hareket etmesini sağlar.



Malzeme Taşıma Operasyonları

Robotların yük taşıma görevlerini doğru konumlandırma ve güvenli rota planlaması ile destekler.

Dinamik Ortam Navigasyonu

İnsan, araç ve diğer hareketli engelleri algılayarak rotasını gerçek zamanlı olarak günceller.

3B Haritalama ve Konumlandırma

Çalışma ortamının üç boyutlu haritasını oluşturarak yüksek doğrulukta konum belirleme sağlar.

Güvenli Hareket Yönetimi

Çevresel değişikliklere uyum sağlayarak çarpışma riskini azaltır ve güvenli robot operasyonlarını destekler.



Otonom Robotlarınızı Güvenle Yönetin

TEGRA® Navigation, VSLAM tabanlı görsel navigasyon teknolojisi ile AMR ve AGV sistemlerinin çalışma ortamını gerçek zamanlı olarak algılamasını, haritalamasını ve güvenli şekilde hareket etmesini sağlar. Dinamik ortamlarda çevresel değişikliklere uyum sağlayarak kesintisiz ve yüksek hassasiyetli navigasyon sunar.



Operasyonlara Sağladığı Faydalar



YÜKSEK HASSASİYETLİ KONUMLANDIRMA

VSLAM tabanlı konumlandırma ile robotların çalışma ortamındaki yerini yüksek doğrulukla belirler.



ALTYAPISIZ NAVİGASYON

GPS, manyetik bant veya fiziksel reflektörlere ihtiyaç duymadan güvenilir navigasyon sağlar.



GÜVENLİ OTONOM HAREKET

İnsan ve obje trafiğini algılayarak çarpışma riskini azaltır ve güvenli hareket planlaması gerçekleştirir.



KESİNTİSİZ OPERASYON

Dinamik çalışma ortamlarına anlık uyum sağlayarak robot operasyonlarının sürekliliğini destekler.



OPERASYONEL VERİMLİLİK

Malzeme taşıma ve iç lojistik süreçlerini optimize ederek üretim ve depo operasyonlarının verimliliğini artırır.



AKILLI KARAR DESTEĞİ

Gerçek zamanlı çevre analizi ve rota planlaması ile daha güvenilir ve verimli robot operasyonları sunar.

Otonom Robotlarınızı Yapay Zekâ ile Yönetin

- Gerçek Zamanlı Ortam Algılama
- VSLAM Tabanlı Haritalama
- Otonom Robot Hareketi
- Akıllı ve Güvenli Navigasyon

Bizimle İletişime Geçin



busra.avci@ayazvision.com
vision@ayazvision.com



0(532) 469 88 23



www.ayazvision.com